

```
#include <SoftwareSerial.h> //Llibreria de comunicació sèrie

SoftwareSerial serial2(10,11); //Crea un port sèrie entre el pin 10 i 11

void setup(){
  Serial.begin(9600); //Establim la velocitat del primer port
  serial2.begin(38400); //Establim la velocitat del segon port
  pinMode(8,OUTPUT); //Pin d'alimentació
  pinMode(9,OUTPUT); //Pin KEY
  digitalWrite(9,HIGH); //Activem el pin KEY
  delay(100); //Esperem 100 ms
  digitalWrite(8,HIGH); //Activem l'alimentació del mòdul

  Serial.println("Inici de comandes AT: "); //Notificació per saber que ja este
}

void loop() //Inici del loop
{

  if(Serial.available())
    serial2.write(Serial.read()); //Envia pel port 2 el que hem escrit al moni

  if(serial2.available())
    Serial.write(serial2.read()); //Escriu al monitor sèrie la resposta rebuda

} //Fi del loop
```